

C-1. 電磁方程式のスピンノールによる統一

電磁方程式の基本式を示す。

$$\left. \begin{aligned} \text{rot } \mathbb{E} &= -\frac{\partial \mathbb{D}}{\partial t} \\ \text{rot } \mathbb{H} &= i + \frac{\partial \mathbb{D}}{\partial t} \\ \text{div } \mathbb{D} &= \rho \\ \text{div } \mathbb{H} &= 0 \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{Maxwellの電磁方程式} \\ \text{ただし、ここでは分極、磁化は考慮せず} \\ \mathbb{D} = \epsilon \mathbb{E}, \quad \mathbb{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot } \mathbb{A}, \quad c^2 = \frac{1}{\epsilon \mu} \\ \text{とする。} \end{array} \quad (\text{C-1-1})$$

$$\left. \begin{aligned} \mathbb{H} &= \text{rot } \mathbb{A} \\ \mathbb{E} &= -\text{grad } \phi - \frac{\partial \mathbb{A}}{\partial t} \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{電磁ポテンシャル} \end{array} \quad (\text{C-1-2})$$

$$\left. \begin{aligned} \epsilon \mu \frac{\partial \phi}{\partial t} + \text{div } \mathbb{A} &= 0 \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{ローレンツ条件} \end{array} \quad (\text{C-1-3})$$

さらに Lorentz gaugeとして

$$\left. \begin{aligned} \phi' &= \phi + \frac{\partial u}{\partial t} \\ \mathbb{A}' &= \mathbb{A} - \text{grad } u \end{aligned} \right\} \quad (\text{C-1-4})$$

が、与えられている。

これらを統一的に記述する方法を示す。

$$\begin{aligned} P &= \frac{\phi}{c} + A_x \sigma_2 + A_y \gamma_1 + A_z \gamma_3 & Q &= \frac{\rho}{c \epsilon} + \mu q_x \sigma_2 + \mu q_y \gamma_1 + \mu q_z \gamma_3 \\ D &= \frac{\partial}{c \partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 - \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 & \frac{Q}{\mu} &= c \rho + q_x \sigma_2 + q_y \gamma_1 + q_z \gamma_3 \end{aligned} \quad (\text{C-1-5})$$

(電流 i は虚数記号と紛らわしいので、 q とした。)

を定義する。

D , P および Q は、すべて四次元形式を満足するから、Lorentz変換に対して形式が不変である。 D の虚数項が負であることは相対論的量子力学において再度論ずる。

$D^t P$ を計算すると、(C-1-2,3)を使って

$$\begin{aligned}
 D^t P &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 + \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 + \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) \left(\frac{\phi}{c} + A_x \sigma_2 + A_y \gamma_1 + A_z \gamma_3 \right) \\
 &= \left(\frac{\partial \phi}{c^2 \partial t} + \text{div } \mathbb{A} \right) + \left\{ \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} + \frac{\partial A_x}{\partial t} \right) + i \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \right\} \sigma_2 \\
 &\quad + \left\{ \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} + \frac{\partial A_y}{\partial t} \right) + i \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \right\} \gamma_1 \\
 &\quad + \left\{ \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \phi}{\partial z} + \frac{\partial A_z}{\partial t} \right) + i \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \right\} \gamma_3 \\
 &= \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x \right) \sigma_2 + \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) \gamma_1 + \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) \gamma_3 \quad (C-1-6)
 \end{aligned}$$

さらに、 $DD^t P$ を計算すると、(C-1-1)を使って

$$\begin{aligned}
 DD^t P &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 - \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) (D^t P) \\
 &= \left(\frac{1}{c} \text{div } \mathbb{E} - i \text{div } \mathbb{B} \right) + \left\{ \left(-\frac{\partial E_x}{c^2 \partial t} + \frac{\partial B_z}{\partial y} - \frac{\partial B_y}{\partial z} \right) + i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial B_x}{\partial t} + \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \right\} \sigma_2 \\
 &\quad + \left\{ \left(-\frac{\partial E_y}{c^2 \partial t} + \frac{\partial B_x}{\partial z} - \frac{\partial B_z}{\partial x} \right) + i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial B_y}{\partial t} + \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \right\} \gamma_1 \\
 &\quad + \left\{ \left(-\frac{\partial E_z}{c^2 \partial t} + \frac{\partial B_y}{\partial x} - \frac{\partial B_x}{\partial y} \right) + i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial B_z}{\partial t} + \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \right\} \gamma_3 \\
 &\quad - \frac{\partial \mathbb{E}}{c^2 \partial t} + \text{rot } \mathbb{B} \quad \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \mathbb{B}}{\partial t} + \text{rot } \mathbb{E} \right)
 \end{aligned}$$

これが、 Q に等しいと仮定すると (C-1-7)の満たすべき条件は

Maxwellの電磁方程式に一致する。また、

$$\begin{aligned}
 DD^t &= \frac{\partial^2}{c^2 \partial t^2} - \frac{\partial^2}{\partial x^2} - \frac{\partial^2}{\partial y^2} - \frac{\partial^2}{\partial z^2} \\
 &= -\square \quad (C-1-8)
 \end{aligned}$$

であり

$$DD^t P = -\square P = Q \quad (C-1-9)$$

これは

$$\square \phi = -\frac{\rho}{\epsilon} \quad \square \mathbb{A} = -\mu \mathbb{J} \quad (C-1-10)$$

と同等である。

以上から $DD^tP = Q$ という一式に (C-1-1, 2, 3) のすべてが含有されていることが理解される。

Q にさらに D^t を作用させると

$$\begin{aligned}
 D^tQ &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 + \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 + \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) \left(\frac{\rho}{c \epsilon} + \mu q_x \sigma_2 + \mu q_y \gamma_1 + \mu q_z \gamma_3 \right) \\
 &= \left(\frac{\partial \rho}{c^2 \epsilon \partial t} + \mu \operatorname{div} \mathbf{q} \right) + \left\{ \left(\frac{1}{c \epsilon} \frac{\partial \rho}{\partial x} + \frac{\mu}{c} \frac{\partial q_x}{\partial t} \right) + i \left(\mu \frac{\partial q_z}{\partial y} - \mu \frac{\partial q_y}{\partial z} \right) \right\} \sigma_2 \\
 &\quad + \left\{ \left(\frac{1}{c \epsilon} \frac{\partial \rho}{\partial y} + \frac{\mu}{c} \frac{\partial q_y}{\partial t} \right) + i \left(\mu \frac{\partial q_x}{\partial z} - \mu \frac{\partial q_z}{\partial x} \right) \right\} \gamma_1 \\
 &\quad + \left\{ \left(\frac{1}{c \epsilon} \frac{\partial \rho}{\partial z} + \frac{\mu}{c} \frac{\partial q_z}{\partial t} \right) + i \left(\mu \frac{\partial q_y}{\partial x} - \mu \frac{\partial q_x}{\partial y} \right) \right\} \gamma_3 \\
 &\quad \quad \quad \frac{1}{c \epsilon} \operatorname{grad} \rho + \frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathbf{q}}{\partial t} \quad \quad \quad \mu \operatorname{rot} \mathbf{q}
 \end{aligned}
 \tag{C-1-11}$$

である。

ところで、 $D^tQ = (D^tD)(D^tP) = -\square(D^tP)$ であるから (C-1-6) と (C-1-11) より

$$\square \mathbb{E} = - \left(-\frac{1}{\epsilon} \operatorname{grad} \rho - \mu \frac{\partial \mathbf{q}}{\partial t} \right) \tag{C-1-12}$$

$$\square \mathbb{B} = -\mu \operatorname{rot} \mathbf{q} \tag{C-1-13}$$

の関係をえる。

また、ローレンツ条件部分は、

$$\square \left(\frac{\partial \phi}{c^2 \partial t} + \operatorname{div} \mathbf{A} \right) = 0 \quad \text{から}$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} = 0 \tag{C-1-14}$$

(C-1-14) は電荷の保存則に他ならない。

このように、Lorentz条件が満たされていれば、電荷の保存則は保証されることになる。

(C-1-10)の解は、よく知られているように

$$\phi(r, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint \frac{\rho(r', t \pm |r-r'|/c)}{|r-r'|} dv' \quad (C-1-15)$$

$$\mathbb{A}(r, t) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint \frac{\mathcal{Q}(r', t \pm |r-r'|/c)}{|r-r'|} dv'$$

であるから、(C-1-12,13)の解は

$$\mathbb{E}(r, t) = -\frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint \text{grad} \left(\frac{\rho}{r} \right) dv' - \frac{\mu}{4\pi} \iiint \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\mathcal{Q}}{r} \right) dv' \quad (C-1-16)$$

$$\mathbb{B}(r, t) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint \text{rot} \left(\frac{\mathcal{Q}}{r} \right) dv'$$

である。

(C-1-15,16)を忠実に計算してゆくと、 ρ および \mathcal{Q} も、 r の関数であることを考慮して、遅延ポテンシャルから導かれる電場、磁場が求められる。

* Aharonov-Bohm 効果

$D^{\dagger}P$ が、4次元形式を保持するためには、磁場 B_1 が0になることが、必要条件である。

このとき、(C-1-6)は、

$$D^{\dagger}P = \left(\frac{\partial \phi}{c^2 \partial t} + \text{div } \mathbb{A} \right) - \frac{E_x}{c} \sigma_2 - \frac{E_y}{c} \gamma_1 - \frac{E_z}{c} \gamma_3 \quad (C-1-17)$$

であり、電磁場は、完全な4次元形式となる。Lorentz条件の有無は問わない。

この著しい特徴は、Aharonov-Bohm効果として知られているが、実際には、量子的な環境でないと、存在は困難である。

C-2. Lorentz gaugeの記法 および Hertzの超ポテンシャル

C-1の記法を用いれば、Lorentz gaugeは次のようにあらわすことができる。

uを任意のスカラー関数とすれば

$$\begin{aligned} Du &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \sigma_z - \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) u \\ &= \frac{\partial u}{c \partial t} - \frac{\partial u}{\partial x} \sigma_z - \frac{\partial u}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial u}{\partial z} \gamma_3 \end{aligned} \quad (C-2-1)$$

$$D^t D u = (D^t D) u = -\square u$$

であるから

uが $\square u = 0$ を満足すれば

(C-1-5)の電磁ポテンシャルに(C-2-1)を加えても \mathbb{E} 、 \mathbb{B} およびローレンツ条件は変化しない。

すなわち

$$P' = \frac{\phi'}{c} + A_x' + A_y' + A_z'$$

$$= P + D u$$

$$= \left(\frac{\phi}{c} + \frac{\partial u}{c \partial t} \right) + \left(A_x - \frac{\partial u}{\partial x} \right) \sigma_z + \left(A_y - \frac{\partial u}{\partial y} \right) \gamma_1 + \left(A_z - \frac{\partial u}{\partial z} \right) \gamma_3$$

とすると

$$D^t P' = D^t (P + D u) = D^t P \quad (C-2-2)$$

である。

この

$$\left. \begin{aligned} \phi' &= \phi + \frac{\partial u}{\partial t} \\ \mathbb{A}' &= \mathbb{A} - \text{grad} u \end{aligned} \right\} \quad (C-2-3)$$

を Lorentz gaugeとよぶ。

$\square u \neq 0$ であっても (C-2-3)を満足する任意関数 u は、測定される \mathbb{E} 、 \mathbb{B} を変化させることはない。このような変換を gauge変換とよんでいる。

u はスカラーであるから、これと対をなすベクトルがあってもよさそうである。

これを

$$G = \frac{\pi_x}{c} \sigma_2 + \frac{\pi_y}{c} \gamma_1 + \frac{\pi_z}{c} \gamma_3 \quad (C-2-4)$$

とおく。

これに、Lorentz gauge とおなじく D 演算を施すと

$$\begin{aligned} DG &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 - \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) \left(\frac{\pi_x}{c} \sigma_2 + \frac{\pi_y}{c} \gamma_1 + \frac{\pi_z}{c} \gamma_3 \right) \\ &= \left(-\frac{1}{c} \frac{\partial \pi_x}{\partial x} - \frac{1}{c} \frac{\partial \pi_y}{\partial y} - \frac{1}{c} \frac{\partial \pi_z}{\partial z} \right) + \left\{ \frac{\partial \pi_x}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \pi_z}{\partial y} - \frac{\partial \pi_y}{\partial z} \right) \right\} \sigma_2 \\ &\quad \left\{ \frac{\partial \pi_y}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \pi_x}{\partial z} - \frac{\partial \pi_z}{\partial x} \right) \right\} \gamma_1 + \left\{ \frac{\partial \pi_z}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial \pi_y}{\partial x} - \frac{\partial \pi_x}{\partial y} \right) \right\} \gamma_3 \end{aligned}$$

すなわち、

$$\begin{aligned} DG &= -\frac{1}{c} \operatorname{div} \boldsymbol{\pi} + \left(\frac{\partial \boldsymbol{\pi}_x}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \operatorname{rot}_x \boldsymbol{\pi} \right) \sigma_2 + \left(\frac{\partial \boldsymbol{\pi}_y}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \operatorname{rot}_y \boldsymbol{\pi} \right) \gamma_1 \\ &\quad + \left(\frac{\partial \boldsymbol{\pi}_z}{c^2 \partial t} - i \frac{1}{c} \operatorname{rot}_z \boldsymbol{\pi} \right) \gamma_3 \end{aligned} \quad (C-2-5)$$

これが、 P と同一の形式をとるためには

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{\pi} = 0 \quad (C-2-6)$$

でなければならない。

さらに、 G が \mathbb{E} 、 \mathbb{B} に影響しないためには、

$$D^{\dagger} DG = -\square G = -\square \boldsymbol{\pi} = 0 \quad (C-2-7)$$

を満たさなければならない。

以上の議論より、

$$\square \boldsymbol{\pi} = 0, \quad \operatorname{rot} \boldsymbol{\pi} = 0 \quad (C-2-8)$$

を G が同時にみたせば、Lorentz gauge と同等のベクトルを考えることができそうである。

われわれは、Lorentz gaugeを scalar gauge, (C-2-7)を vector gaugeと名づけることを提案する。

当然のこととして

scalar および vector gaugeの和

$$G' = u + \pi_x \sigma_2 + \pi_y \gamma_1 + \pi_z \gamma_3 \quad (C-2-9)$$

は、四次元形式を満足する。

最後に Hertzの超ポテンシャルについて議論しておかなければならない。いま、 $P, D^i P, DD^i P (=Q)$ の類推から

$DL = P$ となる L を考える。

L は、(C-1-6)の形式をとるものとする。

すなわち、

$$L = \left(\frac{M_x}{c} + i N_x \right) \sigma_2 + \left(\frac{M_y}{c} + i N_y \right) \gamma_1 + \left(\frac{M_z}{c} + i N_z \right) \gamma_3 \quad (C-2-10)$$

とおく。

$$\begin{aligned} DL &= \left(\frac{\partial}{c \partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 - \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 - \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) L \\ &= \left(-\frac{1}{c} \operatorname{div} \mathbb{M} - i \operatorname{div} \mathbb{N} \right) + \left\{ \left(\frac{\partial M_x}{c^2 \partial t} + \operatorname{rot}_x \mathbb{N} \right) - i \left(-\frac{\partial N_x}{c \partial t} + \frac{1}{c} \operatorname{rot}_x \mathbb{M} \right) \right\} \sigma_2 \\ &\quad + \left\{ \left(\frac{\partial M_y}{c^2 \partial t} + \operatorname{rot}_y \mathbb{N} \right) - i \left(-\frac{\partial N_y}{c \partial t} + \frac{1}{c} \operatorname{rot}_y \mathbb{M} \right) \right\} \gamma_1 \\ &\quad + \left\{ \left(\frac{\partial M_z}{c^2 \partial t} + \operatorname{rot}_z \mathbb{N} \right) - i \left(-\frac{\partial N_z}{c \partial t} + \frac{1}{c} \operatorname{rot}_z \mathbb{M} \right) \right\} \gamma_3 \end{aligned}$$

これが、 P と同一の形式を有するためには、

$$\phi = -\operatorname{div} \mathbb{M}, \quad \operatorname{div} \mathbb{N} = 0 \quad (C-2-11)$$

$$\mathbb{A} = \frac{\partial \mathbb{M}}{c^2 \partial t} + \operatorname{rot} \mathbb{N}, \quad \frac{\partial \mathbb{N}}{c \partial t} - \frac{1}{c} \operatorname{rot} \mathbb{M} = 0$$

(C-2-11)は、Maxwellの電磁方程式とまったく同じである。

しかし、*Hertz*の超ポテンシャルを導くためには

$$\operatorname{rot} \mathbb{N} = 0$$

の条件を付加する必要がある。

このとき、

$$\phi = -\operatorname{div} \mathbb{M}, \quad \mathbb{A} = \frac{\partial \mathbb{M}}{c^2 \partial t} \quad (\text{C-2-12})$$

であり、 \mathbb{M} は *Hertz*の超ポテンシャルに他ならない。

したがって、 \mathbb{N} には、

$$\operatorname{div} \mathbb{N} = 0, \quad \operatorname{rot} \mathbb{N} = 0$$

という、おおきな制約がつくことになる。このような \mathbb{N} の解は存在するであろうか。

また、ベクトル公式から

$$\operatorname{grad} \cdot \operatorname{div} \mathbb{N} = \operatorname{rot} \cdot \operatorname{rot} \mathbb{N} + \Delta \mathbb{N}$$

であるから

$$\Delta \mathbb{N} = 0$$

が恒等的になりたつことになる。

よって、

$$\mathbb{B} = \square \mathbb{M}$$

(C-2-13)

$$\mathbb{B} = -\square \mathbb{N} = \frac{\partial^2 \mathbb{N}}{c^2 \partial t^2} = \frac{\partial \operatorname{rot} \mathbb{M}}{c^2 \partial t} = \frac{1}{c^2} \operatorname{rot} \frac{\partial \mathbb{M}}{\partial t}$$

となる。

さらに、これらに *Lorentz*変換をくわえると

$$D' = U^\dagger D U^\dagger$$

$$L' = U L U^\dagger \quad (\text{これは次節において詳しく論ずる})$$

に従うはずであるから、

$$\begin{aligned} P' &= D' L' = (U^\dagger D U^\dagger)(U L U^\dagger) \\ &= U^\dagger (D L) U^\dagger = U^\dagger P U^\dagger \end{aligned}$$

であることが示される。

このように考えると、いくらでも高次のポテンシャルが、四次元形式を保持しながら、作り出していくことができる。

C-3. 電磁場の Lorentz変換

DおよびPは、四次元形式をみたすので、Lorentz変換式はそれぞれ

$$\begin{aligned} D' &= U^\dagger D U^\dagger & D'^\dagger &= U D^\dagger U \\ P' &= U^\dagger P U^\dagger \end{aligned} \quad (C-3-1)$$

となるはずである。

これから、Qが同様の変換に従うことは

$$\begin{aligned} Q' &= D' D'^\dagger P' \\ &= (U^\dagger D U^\dagger) (U D^\dagger U) (U^\dagger P U^\dagger) \\ &= U^\dagger D D^\dagger P U^\dagger \\ &= U^\dagger Q U^\dagger \end{aligned} \quad (C-3-2)$$

より理解される。

したがって、(C-1-6)の Lorentz変換は

$$D'^\dagger P' = U D^\dagger (U U^\dagger) P U^\dagger = U (D^\dagger P) U^\dagger \quad (C-3-3)$$

であらわされる。これを x-軸方向についてもとめると

$$U = \frac{1}{\sqrt{1-\phi^2}} (1 + \phi \sigma_2) \quad \text{とおいて}$$

$$D'^\dagger P' = U (D^\dagger P) U^\dagger$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{1-\phi^2} (1 + \phi \sigma_2) \left\{ \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x \right) \sigma_2 + \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) \gamma_1 + \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) \gamma_3 \right\} (1 - \phi \sigma_2) \\ &= \frac{1}{1-\phi^2} \left[\phi \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x \right) + \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x \right) \sigma_2 + \left\{ \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) - i \phi \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) \right\} \gamma_1 \right. \\ &\quad \left. + \left\{ \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) + i \phi \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) \right\} \gamma_3 \right] (1 - \phi \sigma_2) \\ &= \frac{1}{1-\phi^2} \left[(1-\phi^2) \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x \right) \sigma_2 + \left\{ (1+\phi^2) \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) - 2i \phi \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) \right\} \gamma_1 \right. \\ &\quad \left. + \left\{ (1+\phi^2) \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z \right) + 2i \phi \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y \right) \right\} \gamma_3 \right] \end{aligned}$$

であり、 $D^\dagger P$ の形式は保持される。

(B-1-2)の関係式をもちいると、上式は

$$\begin{aligned}
-\frac{E_x'}{c} + i B_x' &= -\frac{E_x}{c} + i B_x \\
-\frac{E_y'}{c} + i B_y' &= \frac{-\frac{E_y}{c} + \beta B_z}{\sqrt{1-\beta^2}} + i \frac{B_y + \beta \frac{E_z}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}} \\
-\frac{E_z'}{c} + i B_z' &= \frac{-\frac{E_z}{c} - \beta B_y}{\sqrt{1-\beta^2}} + i \frac{B_z - \beta \frac{E_y}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}}
\end{aligned} \tag{C-3-4}$$

これより

$$\begin{aligned}
E_x' &= E_x & E_y' &= \frac{E_y - v B_z}{\sqrt{1-\beta^2}} & E_z' &= \frac{E_z + v B_y}{\sqrt{1-\beta^2}} \\
B_x' &= B_x & B_y' &= \frac{B_y + \frac{v E_z}{c^2}}{\sqrt{1-\beta^2}} & B_z' &= \frac{B_z - \frac{v E_y}{c^2}}{\sqrt{1-\beta^2}}
\end{aligned} \tag{C-3-5}$$

あるいは $c^2 = \frac{1}{\epsilon \mu}$ の関係をもちいて

$$\begin{aligned}
H_x' &= H_x & H_y' &= \frac{H_y + v D_z}{\sqrt{1-\beta^2}} & H_z' &= \frac{H_z - v D_y}{\sqrt{1-\beta^2}}
\end{aligned}$$

これが電磁場の x-軸方向への Lorentz変換式である。

任意方向で運動する場合は、

$$K' = \left(-\frac{E_x'}{c} + i B_x'\right) \sigma_2 + \left(-\frac{E_y'}{c} + i B_y'\right) \gamma_1 + \left(-\frac{E_z'}{c} + i B_z'\right) \gamma_3$$

$$K = \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x\right) \sigma_2 + \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y\right) \gamma_1 + \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z\right) \gamma_3$$

$$U = \frac{1}{\sqrt{1-\phi_1^2-\phi_2^2-\phi_3^2}} (1 + \phi_1 \sigma_2 + \phi_2 \gamma_1 + \phi_3 \gamma_3)$$

$$V = \frac{1}{\sqrt{1-\phi_1^2-\phi_2^2-\phi_3^2}}$$

とおくと、

$$K' = UKU^t \quad (C-3-6)$$

となることは、容易に推測される。

いま、

$$K' = N_x' \sigma_2 + N_y' \gamma_1 + N_z' \gamma_3$$

$$K = N_x \sigma_2 + N_y \gamma_1 + N_z \gamma_3$$

とおくと

$$K' = UKU^t$$

E項: 0

σ_2 項:

$$N_x' = V^2 \{ (1 - \phi_1^2 + \phi_2^2 + \phi_3^2) N_x - 2\phi_1\phi_2 N_y - 2\phi_3\phi_1 N_z + 2i(\phi_2 N_z - \phi_3 N_y) \}$$

γ_1 項:

$$N_y' = V^2 \{ (1 + \phi_1^2 - \phi_2^2 + \phi_3^2) N_y - 2\phi_1\phi_2 N_x - 2\phi_2\phi_3 N_z + 2i(\phi_3 N_x - \phi_1 N_z) \}$$

γ_3 項:

$$N_z' = V^2 \{ (1 + \phi_1^2 + \phi_2^2 - \phi_3^2) N_z - 2\phi_3\phi_1 N_x - 2\phi_2\phi_3 N_y + 2i(\phi_1 N_y - \phi_2 N_x) \}$$

(B-3-2), (B-3-8)などを持ちいて

$$N_x' = \frac{N_x}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{1}{\beta^2} \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right) (\beta_1^2 N_x + \beta_1 \beta_2 N_y + \beta_3 \beta_1 N_z) + i \frac{(\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{N})_x}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$N_y' = \frac{N_y}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{1}{\beta^2} \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right) (\beta_1 \beta_2 N_x + \beta_2^2 N_y + \beta_2 \beta_3 N_z) + i \frac{(\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{N})_y}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$N_z' = \frac{N_z}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{1}{\beta^2} \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right) (\beta_3 \beta_1 N_x + \beta_2 \beta_3 N_y + \beta_3^2 N_z) + i \frac{(\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{N})_z}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

(以上 C-3-7)

これを、さらに完結に書くと

$$\mathbf{N}' = \frac{\mathbf{N}}{\sqrt{1-\beta^2}} - \left\{ \frac{1}{\beta^2} \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right) (\boldsymbol{\beta} \cdot \mathbf{N}) \right\} \boldsymbol{\beta} + i \frac{\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{N}}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad (C-3-8)$$

である。

これが、電磁場の Lorentz変換の一般式である。

さらに、 β と \mathbf{N} が互いに平行と垂直の場合に分けて記すと
 $\beta \parallel \mathbf{N}$ のときは $(\beta \cdot \mathbf{N})\beta = \beta^2 \mathbf{N}$, $\beta \times \mathbf{N} = 0$ であることを考慮して

$$\mathbf{N}' = \mathbf{N} \quad (C-3-9)$$

$\beta \perp \mathbf{N}$ のときは $(\beta \cdot \mathbf{N}) = 0$ であるから

$$\mathbf{N}' = \frac{\mathbf{N} + i(\beta \times \mathbf{N})}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad (C-3-10)$$

である。

すなわち、

$$\mathbf{E}'_{\parallel} = \mathbf{E}_{\parallel}$$

$$\mathbf{E}'_{\perp} = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} (\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B})_{\perp}$$

$$\mathbf{H}'_{\parallel} = \mathbf{H}_{\parallel}$$

$$\mathbf{H}'_{\perp} = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} (\mathbf{H} - \mathbf{v} \times \mathbf{D})_{\perp}$$

(以上C-3-11)

とも書くことができる。

\mathbf{v} が十分小さい場合は、 $\beta \rightarrow 0$ として

$$\mathbf{E}' = \mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B} \quad (C-3-12)$$

$$\mathbf{H}' = \mathbf{H} - \mathbf{v} \times \mathbf{D}$$

をえるが、これは、電磁気学でよく知られた関係である。

C-4. 電磁波のエネルギーおよび運動量

$$K = \left(-\frac{E_x}{c} + i B_x\right) \sigma_2 + \left(-\frac{E_y}{c} + i B_y\right) \gamma_1 + \left(-\frac{E_z}{c} + i B_z\right) \gamma_3$$

とし、

$$-\frac{1}{2\mu} \bar{K} K \quad (C-4-1)$$

という量を定義する。

これを計算すると、 σ_2 の複素共役が $-\sigma_2$ となることなどに注意して、

$$\begin{aligned} -\frac{1}{2\mu} \bar{K} K &= \left\{ \frac{1}{2} \left(\epsilon \mathbb{E}^2 + \frac{1}{\mu} \mathbb{B}^2 \right) + \frac{1}{c\mu} (\mathbb{E} \times \mathbb{B})_x \sigma_2 + \frac{1}{c\mu} (\mathbb{E} \times \mathbb{B})_y \gamma_1 + \frac{1}{c\mu} (\mathbb{E} \times \mathbb{B})_z \gamma_3 \right\} \\ &= \left(u + \frac{S_x}{c} \sigma_2 + \frac{S_y}{c} \gamma_1 + \frac{S_z}{c} \gamma_3 \right) \end{aligned} \quad (C-4-2)$$

ここで、

$$u = \frac{1}{2} \left(\epsilon \mathbb{E}^2 + \frac{1}{\mu} \mathbb{B}^2 \right) \quad \text{は電磁波のエネルギー} \quad (C-4-3)$$

$$\mathbb{S} = \frac{1}{\mu} \mathbb{E} \times \mathbb{B} \quad \text{はポインティングベクトル (Poynting vector)}$$

を示している。

(C-4-2)は、四次元形式を保持している。

これに、さらに D^\dagger を作用させると、

$$\begin{aligned} -\frac{1}{2\mu} D^\dagger \bar{K} K \\ = \left(\frac{\partial}{c \partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \sigma_2 + \frac{\partial}{\partial y} \gamma_1 + \frac{\partial}{\partial z} \gamma_3 \right) \left(u + \frac{S_x}{c} \sigma_2 + \frac{S_y}{c} \gamma_1 + \frac{S_z}{c} \gamma_3 \right) \end{aligned}$$

となるが、これは、電磁ポテンシャルから電場、磁場を求めるのと同じ形式を有している。

E項:

$$E項 = \frac{\partial u}{c \partial t} + \frac{1}{c} \operatorname{div} \mathbf{S} = \frac{1}{c} \left(\frac{\partial u}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{S} \right)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \varepsilon \mathbf{E} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \frac{1}{\mu} \mathbf{B} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$\operatorname{div} \mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{B} \operatorname{rot} \mathbf{A} - \mathbf{A} \operatorname{rot} \mathbf{B}$ の公式を用いて

$$\operatorname{div} \mathbf{S} = \frac{1}{\mu} \mathbf{B} \operatorname{rot} \mathbf{E} - \frac{1}{\mu} \mathbf{E} \operatorname{rot} \mathbf{B}$$

ところが、Maxwellの公式から

$$\frac{1}{\mu} \mathbf{B} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} + \frac{1}{\mu} \mathbf{B} \operatorname{rot} \mathbf{E} = 0$$

結局、

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{S} &= \varepsilon \mathbf{E} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} - \frac{1}{\mu} \mathbf{E} \operatorname{rot} \mathbf{B} \\ &= \mathbf{E} \left(\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} - \operatorname{rot} \mathbf{H} \right) = -\mathbf{E} \mathbf{q} \end{aligned}$$

すなわち

$$\operatorname{div} \mathbf{S} = -\frac{\partial u}{\partial t} - \mathbf{E} \mathbf{q} \quad (C-4-4)$$

のよく知られた関係を得る。(C-4-4)をGaussの定理で積分形に直すと

$$\iint (\mathbf{E} \times \mathbf{H}) dS = -\frac{\partial}{\partial t} \iiint u dV - \iiint \mathbf{E} \mathbf{q} dV \quad (C-4-5)$$

であり、 $\mathbf{S} dS$ は面Sを通過して毎秒出てゆくエネルギー、 $\mathbf{E} \mathbf{q}$ の項は、電流によるジュール熱を表している。

σ_2 項：

$$\sigma_2\text{項は、} \left(\frac{\partial S_x}{c^2 \partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} \right) + i \frac{1}{c} \left(\frac{\partial S_z}{\partial y} - \frac{\partial S_y}{\partial z} \right) \quad (C-4-6)$$

であるが、その実数部分を計算すると、

$$\begin{aligned} \frac{\partial S_x}{c^2 \partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} &= \frac{1}{\mu c^2} \frac{\partial}{\partial t} (E_y B_z - E_z B_y) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{2} \epsilon \mathbb{E}^2 + \frac{1}{2\mu} \mathbb{H}^2 \right) \\ &= \epsilon \left(\frac{\partial E_y}{\partial t} B_z + E_y \frac{\partial B_z}{\partial t} - \frac{\partial E_z}{\partial t} B_y - E_z \frac{\partial B_y}{\partial t} \right) + \epsilon E_x \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{1}{\mu} B_x \frac{\partial B_x}{\partial x} \\ &\quad + \epsilon E_y \frac{\partial E_y}{\partial x} + \frac{1}{\mu} B_y \frac{\partial B_y}{\partial x} \\ &\quad + \epsilon E_z \frac{\partial E_z}{\partial x} + \frac{1}{\mu} B_z \frac{\partial B_z}{\partial x} \\ &= (1) \end{aligned}$$

すなわち、

$$\begin{aligned} (1) &= \left(\frac{\partial D_y}{\partial t} B_z + B_z \frac{\partial H_x}{\partial x} \right) \dots = B_z \left(\frac{\partial D_y}{\partial t} - \text{rot}_y \mathbb{H} + \frac{\partial H_x}{\partial z} \right) = B_z \left(-q_y + \frac{\partial H_x}{\partial z} \right) \\ &+ \left(-\frac{\partial D_z}{\partial t} B_y + B_y \frac{\partial H_x}{\partial x} \right) \dots = B_y \left(-\frac{\partial D_z}{\partial t} + \text{rot}_z \mathbb{H} + \frac{\partial H_x}{\partial y} \right) = B_y \left(q_z + \frac{\partial H_x}{\partial y} \right) \\ &+ B_x \frac{\partial H_x}{\partial x} \\ &+ \left(-D_z \frac{\partial B_y}{\partial t} + D_z \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \dots = D_z \left(-\frac{\partial B_y}{\partial t} - \text{rot}_y \mathbb{E} + \frac{\partial E_x}{\partial z} \right) = D_z \frac{\partial E_x}{\partial z} \\ &+ \left(D_y \frac{\partial B_z}{\partial t} + D_y \frac{\partial E_y}{\partial x} \right) \dots = D_y \left(\frac{\partial B_z}{\partial t} + \text{rot}_z \mathbb{E} + \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) = D_y \frac{\partial E_x}{\partial y} \\ &+ D_x \frac{\partial E_x}{\partial x} \end{aligned}$$

となるが、 $\text{div } \mathbb{D} = \rho$ 、 $\text{div } \mathbb{B} = 0$ ($\text{div } \mathbb{H} = 0$) に注意すると、

$$(1) = -\underbrace{(q_y B_z - q_z B_y)}_{-(\mathcal{Q} \times \mathbb{B})_x} + \left\{ \frac{1}{\mu} \left(\frac{\partial B_x^2}{\partial x} + \frac{\partial B_x B_y}{\partial y} + \frac{\partial B_x B_z}{\partial z} \right) - \frac{1}{\mu} B_x \left(\frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_y}{\partial y} + \frac{\partial B_z}{\partial z} \right) \right\}$$

$B_x \text{div } \mathbb{B} = 0$

$$+ \varepsilon \left(\frac{\partial E_x^2}{\partial x} + \frac{\partial E_x E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_x E_z}{\partial z} \right) - \varepsilon E_x \left(\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right)$$

$E_x \text{div } \mathbb{D} = \rho E_x$

結局、

$$\frac{\partial S_x}{c^2 \partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} = -\rho E_x - (\mathcal{Q} \times \mathbb{B})_x$$

$$+ \left\{ \frac{\partial}{\partial x} \left(\varepsilon E_x^2 + \frac{1}{\mu} B_x^2 \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\varepsilon E_x E_y + \frac{1}{\mu} B_x B_y \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\varepsilon E_x E_z + \frac{1}{\mu} B_x B_z \right) \right\}$$

(2)

$$\frac{\partial S_x}{c^2 \partial t} + \rho E_x + (\mathcal{Q} \times \mathbb{B})_x = -\frac{\partial u}{\partial x} + (2)$$

この右辺は、

$$-\frac{\partial u}{\partial x} + (2) = \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{\varepsilon}{2} (E_x^2 - E_y^2 - E_z^2) + \frac{1}{2\mu} (B_x^2 - B_y^2 - B_z^2) \right\}$$

$$+ \frac{\partial}{\partial y} \left(\varepsilon E_x E_y + \frac{1}{\mu} B_x B_y \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\varepsilon E_x E_z + \frac{1}{\mu} B_x B_z \right)$$

であるが、これは、Maxwellの応力テンソルに他ならない。

すなわち、

$$T_{ij} = \varepsilon E_i E_j + \frac{1}{\mu} B_i B_j - \frac{\varepsilon}{2} \delta_{ij} \mathbb{E}^2 - \frac{1}{2\mu} \delta_{ij} \mathbb{B}^2 \quad (C-4-7)$$

であるから、

$$T_{xx} = \frac{\epsilon}{2}(E_x^2 - E_y^2 - E_z^2) + \frac{1}{2\mu}(B_x^2 - B_y^2 - B_z^2)$$

$$T_{xy} = \epsilon E_x E_y + \frac{1}{\mu} B_x B_y$$

$$T_{xz} = \epsilon E_x E_z + \frac{1}{\mu} B_x B_z$$

であり、応力の定義より、

$$F_x = \iiint \left(\frac{\partial T_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial T_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial T_{xz}}{\partial z} \right) dV \quad (C-4-8)$$

よって、

$$\begin{aligned} F_x &= \iiint \left\{ \rho E_x + (\mathbf{q} \times \mathbf{B})_x + \frac{\partial S_x}{c^2 \partial t} \right\} dV \\ &= \iiint \left\{ \rho E_x + (\mathbf{q} \times \mathbf{B})_x + \frac{\partial}{\partial t} (\mathbf{D} \times \mathbf{B})_x \right\} dV \end{aligned} \quad (C-4-9)$$

となる。 r_1 および r_3 項も、まったく同様であるから、ベクトルとして、

$$\mathbf{F} = \iiint \left\{ \rho \mathbf{E} + \mathbf{q} \times \mathbf{B} + \frac{\partial}{\partial t} (\mathbf{D} \times \mathbf{B}) \right\} dV \quad (C-4-10)$$

が得られる。これが、電磁気力の公式である。

第1項はクーロン力、第2項はアンペール力をあらわしている。
第3項は、電磁波固有のもので、 $\mathbf{D} \times \mathbf{B}$ の時間微分が力をしめすから、運動量の次元を持っている。

したがって、

$$\mathbf{G} = \mathbf{D} \times \mathbf{B} = \frac{1}{c^2} \mathbf{S}$$

で単位体積あたりの運動量密度を有することが理解される。

また、(C-4-1)をcでわれば、

$$-\frac{1}{2c\mu} \overline{K} K = \frac{u}{c} + \frac{S_x}{c^2} \sigma_z + \frac{S_y}{c^2} \gamma_1 + \frac{S_z}{c^2} \gamma_3$$

であり、これは、力学の

$$\frac{E}{c} + p_x \sigma_z + p_y \gamma_1 + p_z \gamma_3$$

に対応するものである。

これは、また

$E = h\nu$, $|\mathbb{P}| = h/\lambda$ の Einstein-De Broglieの関係とも無関係ではない。

一方、虚数部分である $\text{rot}_x \mathbb{S}$ は如何なる量を表すのであろうか。

$$\begin{aligned} \text{rot}_x \mathbb{S} &= \frac{\partial}{\partial y} (E_x H_y - E_y H_x) - \frac{\partial}{\partial z} (E_z H_x - E_x H_z) \\ &= \frac{\partial E_x H_x}{\partial x} + \frac{\partial E_x H_y}{\partial y} + \frac{\partial E_x H_z}{\partial z} - \left(\frac{\partial E_x H_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y H_x}{\partial y} + \frac{\partial E_z H_x}{\partial z} \right) \\ &= H_x \frac{\partial E_x}{\partial x} + H_y \frac{\partial E_x}{\partial y} + H_z \frac{\partial E_x}{\partial z} + E_x \underbrace{\left(\frac{\partial H_x}{\partial x} + \frac{\partial H_y}{\partial y} + \frac{\partial H_z}{\partial z} \right)}_{\text{div } \mathbb{H} = 0} \\ &\quad - \left\{ \left(E_x \frac{\partial H_x}{\partial x} + E_y \frac{\partial H_x}{\partial y} + E_z \frac{\partial H_x}{\partial z} \right) + H_x \underbrace{\left(\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right)}_{\text{div } \mathbb{E} = \frac{\rho}{\epsilon}} \right\} \end{aligned}$$

であるから、 γ_1 および γ_3 項も考慮して、

$$\text{rot } \mathbb{S} = (\mathbb{H} \cdot \text{grad}) \mathbb{E} - (\mathbb{E} \cdot \text{grad}) \mathbb{H} - \frac{\rho}{\epsilon} \mathbb{H} \quad (\text{C-4-11})$$

となるが、この意味は、何であらうか。

もし、(C-4-11)がいたるところ0であれば、(C-4-1)は四次元形式となる。